

ハンドパレット タイプ AGF

Robot-V MAPシリーズ

MAPe-15

- パレット搬送型
- 川字パレット対応
- 可搬重量1500kg
- バッテリー交換が容易

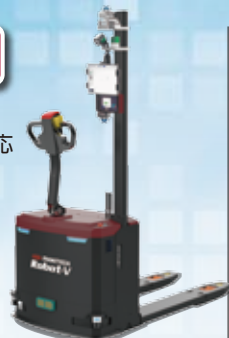
単体運用では上位サー
バー無しでもタブレット端
末で簡単にコース作成及
び運用が可能となります。



MAPx-20

- パレット搬送型
- 田字及び川字パレット対応
- 可搬重量2000kg

田字パレット搬送はパ
レット進入時にフォーク
車輪を持ち上げる機構に
より動作を可能とします。



基本特性	ナビゲーション方式	3D レーザー SLAM	3D レーザー SLAM
	定格荷重 (kg)	1500	2000
	自重 (kg)	300	510±30
	タイヤ	ポリウレタンホイール	ポリウレタンホイール
	ブレーキ方式	電磁力ブレーキ	電磁力ブレーキ
	通信方式	Wi-Fi/5G	Wi-Fi/5G
	充電方式	手動/自動	手動/自動
基本寸法	長さ/幅/高さ (mm)	1515/790/1860	1715/830/2040
	リフト高さ (mm)	205	190
	フォーク最低地上高 (mm)	86	65
	フォーク寸法 (mm)	85/180/1150	75/180/1150
	フォーク外幅 (mm)	570	630
	最低地上間隙 (mm)	20	40
	旋回半径 (mm)	1290	1415
基本性能	走行速度 (満載/空載) (m/s)	1.5/2.0	1.0/1.5
	昇降速度 (満載/空載) (mm/s)	50/60	40/50
	下降速度 (満載/空載) (mm/s)	60/50	50/60
	最大登坂能力 (満載/空載) (%)	3/5	3/5
	位置精度	±10	±10
	バッテリー (V/Ah)	24/60	24/105
	定格運転時間 (h)	5~6	6~8

自律走行 ロボット AMR

Robot-V MTPシリーズ

MTP-30



MTP-60



MTP-100



基本特性	ナビゲーション方式	3D レーザー SLAM/QRコード	3D レーザー SLAM/QRコード	3D レーザー SLAM/QRコード
	定格荷重 (kg)	300	600	1000
	自重 (kg)	90	155	300
	タイヤ	ポリウレタンホイール	ポリウレタンホイール	ポリウレタンホイール
	ブレーキ方式	逆相ブレーキ	電磁力ブレーキ	電磁力ブレーキ
	通信方式	Wi-Fi/5G	Wi-Fi/5G	Wi-Fi/5G
	充電方式	手動/自動	手動/自動	手動/自動
基本寸法	長さ/幅/高さ (mm)	750/540/230	930/660/250	1180/860/265
	最小地上高 (mm)	25	30	25
	最大揚高 (mm)	60	60	60
基本性能	走行速度 (満載/空載) (m/s)	1.0/1.5	1.5/2.0	1.5/2.0
	最大登坂能力 (満載/空載) (%)	2/5	3/5	3/5
	位置精度	±10	±10	±10
	バッテリー (V/Ah)	48/20	48/30	48/50
	定格運転時間 (h)	6~8	6~8	6~8